川崎重工業株式会社

ロボットビジネスセンター

東京本社
〒105-8315 東京都港区海岸1丁目14-5
Tel. 03-3435-6852 Fax. 03-3437-9880

明石工場
〒673-8666 兵庫県明石市川崎町1-1
Tel. 078-921-2946 Fax. 078-923-6548

http://www.khi.co.jp/robot/

営業問合せ先

東京本社
〒105-8315 東京都港区海岸1丁目14-5
Tel. 03-3435-6852 Fax. 03-3437-9880

中部営業所
〒480-1115 愛知県長久手市菖蒲池105
Tel. 0561-63-6800 Fax. 0561-63-6808

関西営業所
〒673-0016 兵庫県明石市松の内2-6-8
Tel. 078-921-1551 Fax. 078-921-1651

広島営業所
〒732-0802 広島県広島市南区大州1-4-4
Tel. 082-286-1711 Fax. 082-286-1007

九州サービスセンター
〒811-3135 福岡県古賀市小竹847-1
Tel. 092-940-2310 Fax. 092-940-2311

サービス問合せ先

カワサキロボットサービス株式会社

●サービスセンター

水沢[岩手]	Tel. 0197-51-3500	Fax. 0197-51-3501
東北[宮城]	Tel. 022-349-1711	Fax. 022-349-1712
関東[群馬]	Tel. 027-373-6471	Fax. 027-372-1483
南関東[神奈川]	Tel. 0466-87-3506	Fax. 0466-87-3507
豊橋[愛知]	Tel. 0532-38-8861	Fax. 0532-38-8862
名古屋[愛知]	Tel. 0561-63-6805	Fax. 0561-63-6808
関西[兵庫]	Tel. 078-990-1311	Fax. 078-990-3510
広島[広島]	Tel. 082-286-8080	Fax. 082-286-1007
九州[福岡]	Tel. 092-940-2310	Fax. 092-940-2311

※平日の昼間（8：30～17：30）は各地域「サービスセンター」までご連絡ください。
※平日の夜間（17：30～8：30）および土曜日と祝日の昼間（8：30～17：30）は下記「24時間ヘルプデスク」までご連絡ください。

24時間ヘルプデスク **TEL. 078-990-3550**

※土曜日と祝日の夜間（17：30～8：30）、日曜日と特別休業日（夏季・冬季休業日）は全日「留守番電話」となります。メッセージが入りますと、折り返し担当者からご連絡いたします。

海外現地法人

アメリカ／イギリス／ドイツ／韓国／中国／台湾／タイ

Kawasaki Robot

安全上の注意

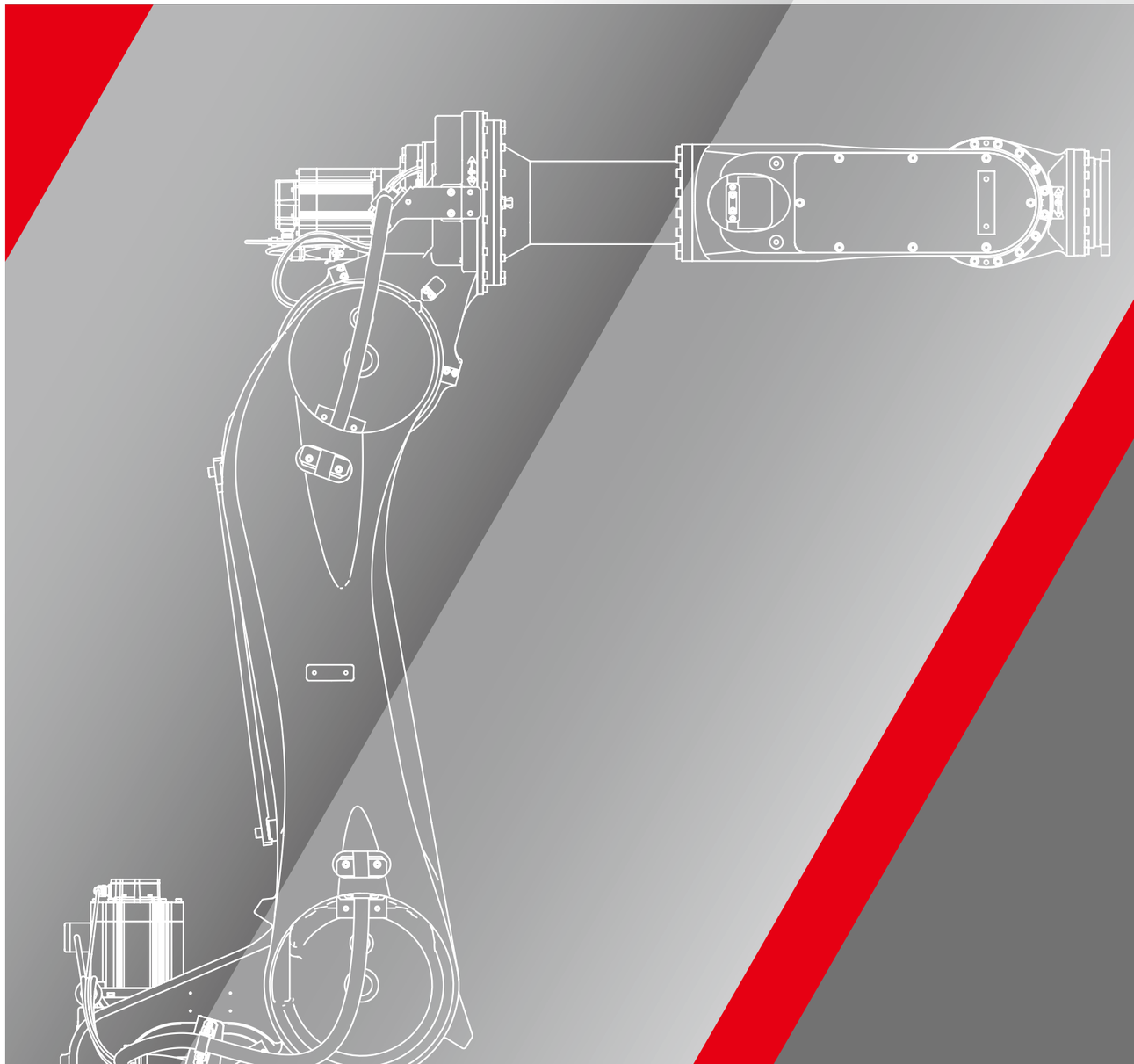
- Kawasaki Robotのご使用に際しては、必ず取扱説明書、その他付属図書などをすべて熟読し、正しくご使用いただくようお願いいたします。
- このカタログに記載の製品は、一般産業用ロボットです。本製品の故障や誤動作により、人体に危害を及ぼす恐れがある用途にご使用される場合は、必ず当社営業窓口にご相談ください。
- このカタログに記載している写真は、安全柵など法令法規で定められた安全性のための機器、装置などを取り除いて撮影している場合があります。

明石工場でISO認証を取得しています。

※このカタログに記載の内容は、改良のため、予告なく改訂・変更することがあります。
※このカタログに記載の製品は、日本国内向けです。海外設置の場合は、仕様が異なりますので、別途ご相談ください。
※このカタログに記載の製品には、"外国為替及び外国貿易法" で定められた規制貨物に該当する製品（または技術）が含まれています。
該当製品を輸出する際には、同法に基づく輸出許可等が必要ですのでご注意ください。

Cat. No. 3L0000 Apr. '15 Ⓢ

Kawasaki Robot
CXシリーズ 大型汎用ロボット



カワサキの最新テクノロジーが さらに進化した高速動作と 広い動作範囲を実現しました。

アームは徹底した軽量化と余裕のある中空構造、コントローラは新型のユニバーサルコントローラを採用しています。
CXシリーズはハンドリング作業からスポット溶接まで多目的な用途に対応した大型汎用ロボットです。

特　長

高速動作

アームの軽量化、最新防振制御、最高速重視のセッティングにより、高速動作を可能にしました。特にハンドリング適用などの比較的ストロークが長い動作で、サイクルタイムの大幅な短縮を実現します。

ケーブル・ホース内蔵

アームベース部と上部アームを中空構造とし、ケーブル・ホース類の内蔵を可能としました。大きな中空径を持ち、ケーブル・ホース類の後付けやメンテナンス作業が容易です。

設置自由度の向上

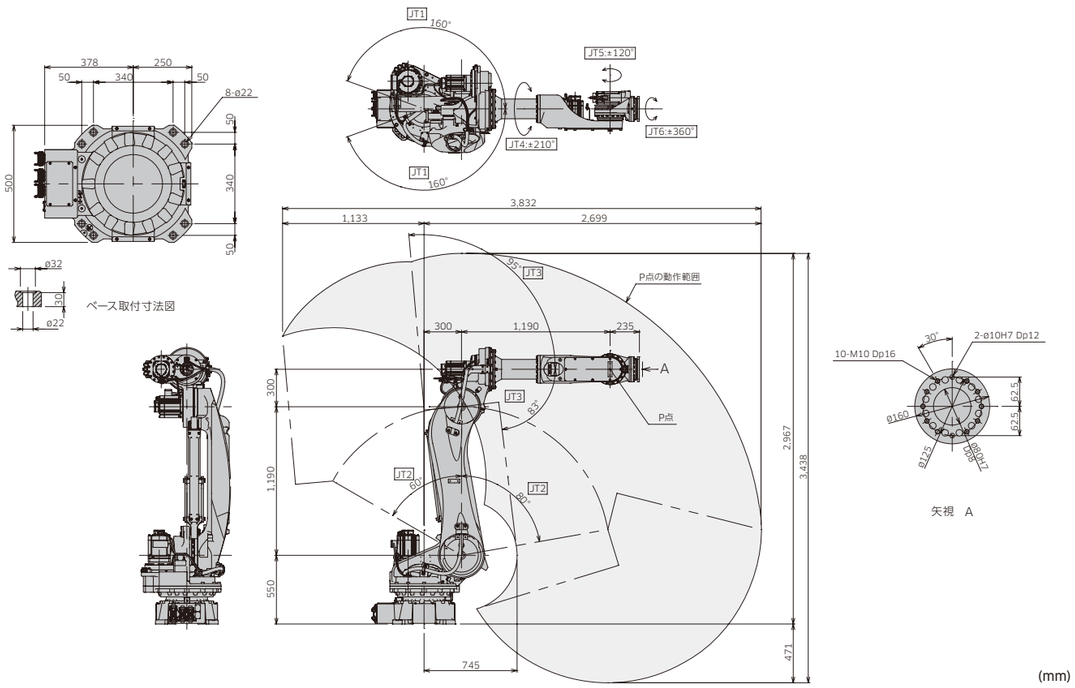
小さな設置面積と余裕のあるリーチで、思い通りのロボット配置が可能です。

仕　様

			CX110L	CX165L	CX210L
アーム形式			垂直多関節		
動作自由度(軸)			6		
最大可搬質量(kg)			110	165	210
最大リーチ(mm)			2,699	2,699	2,699
位置繰り返し精度(mm) *			±0.3	±0.3	±0.3
最大ストローク(°)	腕旋回	(JT1)	±160	±160	±160
	腕前後	(JT2)	+80 - −60	+80 - −60	+80 - −60
	腕上下	(JT3)	+95 - −83	+95 - −83	+95 - −83
	手首回転	(JT4)	±360	±360	±360
	手首曲げ	(JT5)	±125	±125	±125
	手首捻り	(JT6)	±360	±360	±360
最大速度(°/s)	腕旋回	(JT1)	140	130	125
	腕前後	(JT2)	135	120	115
	腕上下	(JT3)	135	120	115
	手首回転	(JT4)	250	180	180
	手首曲げ	(JT5)	250	180	180
	手首捻り	(JT6)	320	260	220
許容負荷モーメント(N·m)	手首回転	(JT4)	830	930	1,334
	手首曲げ	(JT5)	830	930	1,334
	手首捻り	(JT6)	441	490	588
許容負荷慣性モーメント($kg·m^2$)	手首回転	(JT4)	85	99	199.8
	手首曲げ	(JT5)	85	99	199.8
	手首捻り	(JT6)	45	49.5	154.9
本体質量(kg)			800	800	800
塗装色			マンセル10GY9/1相当		
設置方法			床置き		
設置環境	周囲温度(℃)		0 - 45		
	相対湿度(%)		35 - 85(但し、結露なきこと)		
電源容量(kVA) *2			7.5		
IP値(保護構造等級)			IP54		
コントローラ	米州		E02		
	欧州				
	日本・アジア				

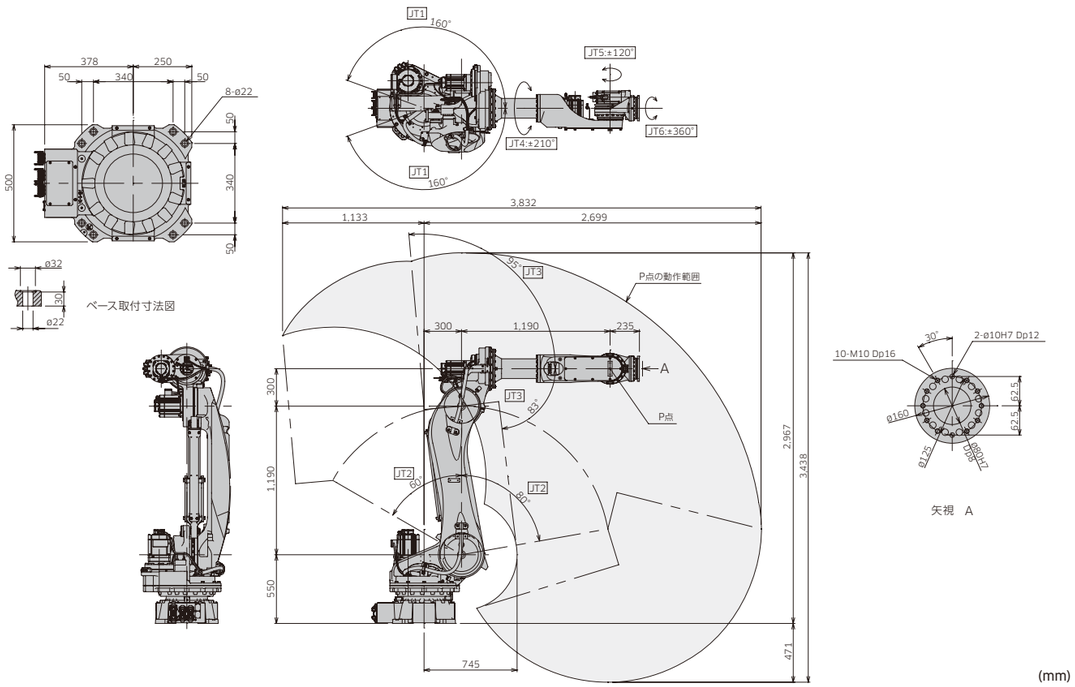
*1: ISO9283に準拠しています。

CX110L



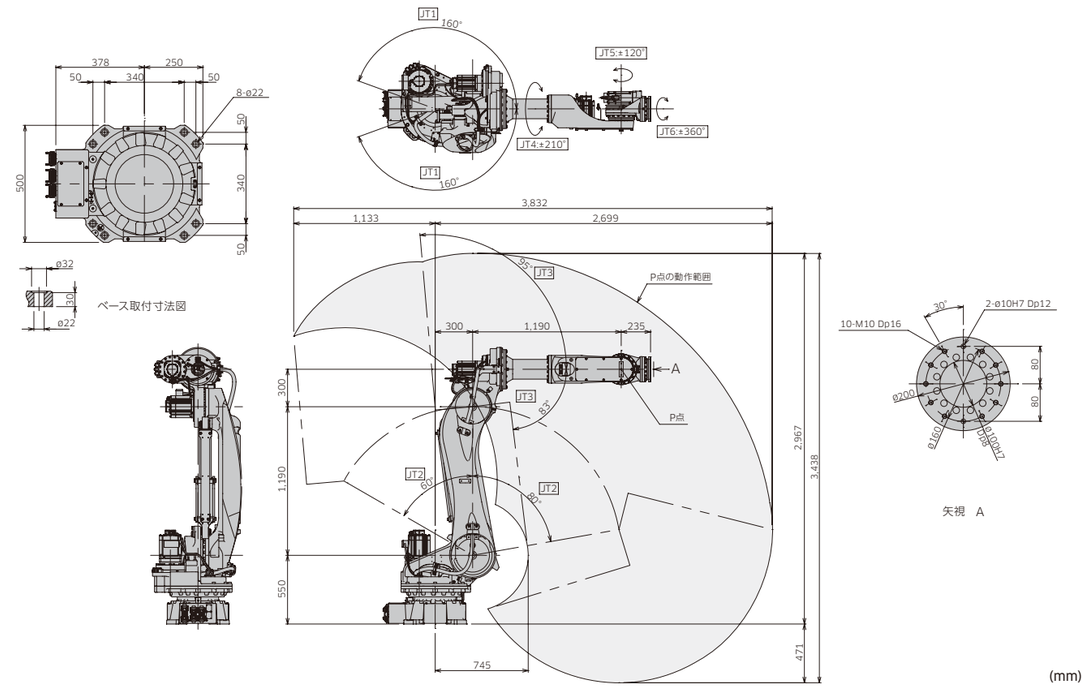
(mm)

CX165L



(mm)

CX210L



(mm)

Eシリーズ

お客さまの声から生まれた、かつてないハイクオリティ&コンパクトボディ。
実績と経験により培われた技術が生んだ高いポテンシャルが、快適な操作性と
想像以上のハイパフォーマンスを発揮します。

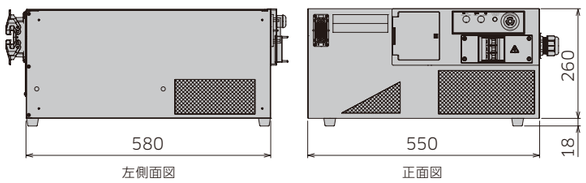
E02

＊トランスユニットはオプションです。

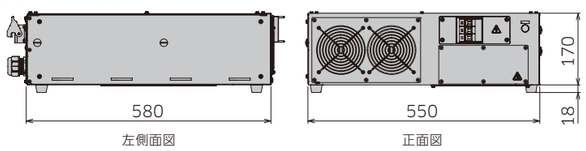
ティーチペンダント

外観と寸法

E02 (mm)



トランスユニット



＊トランスユニットはオプションです。

特　長

驚くほどコンパクト

設置面積を小さくすることにより、高密度配置を可能としました。従来コントローラと比べて、体積も大幅に小さくなりました。縦置き設置、段積み設置などが可能となり、コントローラの設置スペースを縮小できます。

快適な操作系

従来操作系を熟成し、更に使いやすい操作系を完成しました。ティーチペンダントから、モータ電源の投入やサイクルスタートを実行でき、より便利になりました。各種モニタでは、2種類の情報を組み合わせて表示が行なえます。(位置情報と信号情報など)

豊富な機能

ハンドリングをはじめ、数多くの適用に対応しています。適用に合わせた充実のオプション群を組み合わせれば、自由自在にシステムアップが可能です。標準搭載のロボット言語「AS言語」を使用すれば、高度な動作制御、シーケンス制御も可能です。

最新技術を採用

高速CPUの採用により、より緻密な軌跡制御、より高速なプログラム実行、より快適なセーブ／ロードなどを実現しました。メモリ容量の拡大により、記憶できるプログラム容量を大幅に増やせます。外部記憶デバイスとして、USBメモリが使用可能です。

メンテナンス性が向上

ユニット化、省配線化のコンセプトはそのままに、コンパクトでありながら高いメンテナンス性を実現したコントローラに仕上がりました。自己診断を行なうDIAG機能や、従来のハードウェア不良だけではなく、適用別のエラーにも対応した保全支援機能、遠隔診断を実現するWebサーバなどメンテナンス機能の充実を図りました。

高い拡張性

追加アンプを搭載することにより、最大で3軸までの外部軸に対応できます。周辺機器制御として、数多くのフィールドバスに対応しており、ティーチペンダントからのプログラム編集可能なソフトウェアシーケンサ機能(KLogic)、ユーザカスタマイズ可能なインターフェースパネルと組み合わせることにより、高度なシステムが簡単に構築できます。

仕　様

		標準	オプション
米州 欧州 日本・アジア		E02	
サイズ(mm)		W550×D580×H278	トランスユニット単体:W580×D580×H178
構造		密閉型 間接冷却方式	
制御軸数(軸)		7	最大9
駆動方式		フルデジタルサーボ	
動作方式	手動動作モード	各軸独立、ベース座標系、ツール座標系	固定ツール座標系
	再現動作モード	各軸補間、直線補間、円弧補間	
教示方式		ティーチング方式もしくはプログラミング方式	
記憶容量(MB)		8	
I/O信号	外部操作信号	非常停止、外部ホールド信号など	
	汎用入力(点)	32	最大96
	汎用出力(点)	32	最大96
操作パネル		非常停止スイッチ、ティーチ/リピート切替スイッチ、制御電源ランプ	チェック早送りモードスイッチ
ケーブル長	分離ハーネス(m)	ロボット、コントローラ間ハーネス　5	10、15
	ティーチペンダント(m)	ティーチペンダント用ハーネス　5	10、15
質量(kg)		40	トランスユニット単体:45
電源仕様		AC200-220V ±10%、50/60Hz、3Φ	＊トランスユニット使用時 AC380-415V ±10% AC440-480V ±10%)」(切換可)、50/60Hz、3Φ
		D種接地(ロボット専用接地)、漏れ電流最大100mA	
設置環境	周囲温度(℃)	0 - 45	
	相対湿度(%)	35 - 85 (結露なきこと)	
塗装色		マンセル10GY9/1相当	
ティーチペンダント		タッチパネル付きTFTカラー液晶表示、 非常停止スイッチ、ティーチロックスイッチ、イネーブルスイッチ	
補助記憶装置		—	USBメモリ
外部インターフェース		USB、イーサネット(100BASE-TX)、RS232C	

システム構成図